WTDR / CTDR Accepted Papers

Paper Title	**Type**	**Authors**
INTERFACE DE CONTROLE POR MÉTODOS DE AUTONOMIA ADAPTÁVEL DESLIZANTE PARA ROBÔS DE INSPEÇÃO	MSC	Piatan Palar, Andre Schneider de Oliveira
Aprendizado por Reforço Profundo para Navegação sem Mapa de um Veículo Híbrido Aéreo-Aquático	MSC	Ricardo Grado, Paulo Lilles Drews Jr
Interaction models between humans and lower-limbs exoskeletons applied to robotic neurorehabilitation	MSC	Denis Mosconi, Adriano Siqueira
RAM-VO: A Recurrent Attentional Model for Visual Odometry	MSC	Iury Cleveston, Esther Colombini
Transparency-inspired tools for wearable robots	MSC	Victor Noppeney
Projeto conceitual de um veículo semiautônomo para sondagem remota de variáveis ambientais	MSC	Edel Figuerêdo, George Marinho
Mobile robots: a study on sensing and perception systems	Phd	Marco A. Teixeira, Andre Schneider de Oliveira, Lucia Valéria de Arruda
ARENA - Plataforma para Experimentação de Sistemas Multi-Robôs em Ambientes Industriais	MSC	Marcelo Limeira, Andre Schneider de Oliveira
Learning Push Recovery Strategies for Bipedal Walking	MSC	Dicksiano Carvalho Melo, Marcos R. O. A. Maximo, Adilson Cunha
Planejamento de Caminhos Seguros e Suaves Baseados em Espuma Probabilística para Sistemas Robóticos Autônomos	Phd	Luís Nascimento, Pablo Alsina

Paper Sumary

	Total
CTDR – Msc	7
CTDR – Phd	2
WTDR Only – Msc	1
WTDR Only – Phd	0